

Conteúdo

POSIX Threads

Mutexes

Grupo de Sistemas Distribuídos

Departamento de Informática
 Escola de Engenharia
 Universidade do Minho

Sistemas Operativos I
 2006-2007



Grupo de Sistemas Distribuídos
Mutexes

POSIX Threads

Noção

Conceitos

- interface de exclusão mútua
- equivalente a uma fechadura que pode ser fechada (*lock*) antes de se aceder ao recurso partilhado e aberta (*unlock*) quando já não precisamos dele.



Grupo de Sistemas Distribuídos

POSIX Threads

1 Mutexes

- Primitivas
- Inicialização
- Utilização
- Exemplos

2 Referências



Grupo de Sistemas Distribuídos
Mutexes

POSIX Threads
Primitivas

Primitivas de mutexes

Primitivas

- `pthread_mutex_init` (man `pthread_mutex_init`)
- `pthread_mutex_destroy` (man `pthread_mutex_destroy`)
- `pthread_mutex_lock` (man `pthread_mutex_lock`)
- `pthread_mutex_unlock` (man `pthread_mutex_unlock`)
- `pthread_mutex_trylock` (man `pthread_mutex_trylock`)

Biblioteca

Os programas devem ser linkados com a biblioteca pthread (`-lpthread`).



Grupo de Sistemas Distribuídos

POSIX Threads

Mutex: inicialização

Métodos

- **Inicialização estática**

(não é possível alterar os atributos do mutex)

- **Inicialização dinâmica**

(é possível alterar os atributos do mutex)

Nota

Estado inicial do mutex: **unlocked**.



Mutex: inicialização dinâmica

Inicialização dinâmica

```

1 #include <pthread.h>
2
3 pthread_mutex_t mutex;
4
5 int main(void)
6 {
7     // ...
8     if (pthread_mutex_init(&mutex, NULL) != 0) {
9         fprintf(stderr, "pthread_mutex_init\n");
10        exit(1);
11    }
12    // ...
13    if (pthread_mutex_destroy(&mutex) != 0) {
14        fprintf(stderr, "pthread_mutex_destroy\n");
15        exit(2);
16    }
17    // ...
18 }
```

Mutex: inicialização estática

Inicialização estática

```

1 #include <pthread.h>
2
3
4 pthread_mutex_t mutex = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
5
6
7 typedef struct {
8     pthread_mutex_t mutex;
9     int valor;
10 } tipo_t;
11
12
13 tipo_t dados = { PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER, 0 };
```



Mutex: utilização

Utilização

```

1 #include <pthread.h>
2
3 pthread_mutex_t mutex;
4
5 void * thread( void *arg )
6 {
7
8     pthread_mutex_lock(&mut);
9
10    // ...
11    // Seccao critica
12    //
13
14    pthread_mutex_unlock(&mut);
15
16    return NULL;
17 }
```

Exercício 1

Execução atómica vs não-atómica

O objectivo deste problema é observar os efeitos da não protecção de regiões críticas de código.

Exercício

Criar várias threads que incrementem uma variável partilhada ($x = x + 1$).



Exercício 1: segunda abordagem

Protegendo a região crítica

```

1 long x;
2 pthread_mutex_t mut;
3
4 void *incrementar( void *arg )
5 {
6     long i;
7
8     for ( i = 0; i < 1000000; i++ ) {
9         pthread_mutex_lock(&mut);
10        x = x + 1;
11        pthread_mutex_unlock(&mut);
12    }
13
14    return NULL;
15 }
```



Exercício 1: primeira abordagem

Não protegendo a região crítica

```

1 long x;
2
3 void *incrementar( void *arg )
4 {
5     long i;
6
7     for ( i = 0; i < 1000000; i++ ) {
8         x = x + 1;
9     }
10
11    return NULL;
12 }
```

Exercício 1: código completo (1 / 2)

```

1 #include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
3 #include <pthread.h>
4
5 #define NTHREADS 3
6
7 long x;
8 pthread_mutex_t mut;
9
10 void * incrementar(void *arg)
11 {
12     long i;
13
14     for ( i = 0; i < 100000; i++ ) {
15         pthread_mutex_lock(&mut);
16         x = x + 1;
17         pthread_mutex_unlock(&mut);
18     }
19
20    return NULL;
21 }
```

Exercício 1: código completo (2 / 2)

```

1 int main(void)
2 {
3     pthread_t th[NTHREADS];
4     void *status[NTHREADS];
5     int i;
6     printf("Variavel global: %d\n", x);
7
8     pthread_mutex_init(&mut, NULL);
9
10    for (i = 0; i < NTHREADS; i++) {
11        pthread_create(&th[i], NULL, incrementar, NULL);
12    }
13
14    for (i = 0; i < NTHREADS; i++) {
15        pthread_join(th[i], &status[i]);
16    }
17
18    pthread_mutex_destroy(&mut);
19
20    printf("Variavel global: %d\n", x);
21    return 0;
22 }
```

Grupo de Sistemas Distribuídos

POSIX Threads

Mutexes

Exemplos



Exercício 2: abordagem ao interface com a BD

Base de dados de contas: array de estruturas

```

1 typedef struct {
2     char titular[32];
3     float saldo;
4 } tConta;
5
6 float saldo(int nconta);
7
8 void depositar(int nconta, float montante);
9
10 void levantar(int nconta, float montante);
```



Exercício 2

Primeira parte

Implemente um programa de gestão de uma base de dados de contas bancárias. As contas são compostas por nome do titular e saldo corrente e são identificadas por um número. As operações disponíveis deverão ser a consulta e o lançamento de valores numa conta especificada. Assuma que o número de contas é fixo (não haverá criação nem encerramento de contas). As operações disponíveis deverão ser pensadas de forma a que possam ser utilizadas num cenário multi-threaded.

Segunda parte

Modifique o programa anterior de forma a disponibilizar a operação de transferência entre contas.



Grupo de Sistemas Distribuídos

POSIX Threads

Referências

Conteúdo

- 1 Mutexes
 - Primitivas
 - Inicialização
 - Utilização
 - Exemplos

- 2 Referências



Grupo de Sistemas Distribuídos

POSIX Threads

Grupo de Sistemas Distribuídos

POSIX Threads

Referências

Bibliografia

- **Programming with POSIX Threads**

Autor: David R. Butenhof

[http://www.awprofessional.com/bookstore/
product.asp?isbn=0201633922](http://www.awprofessional.com/bookstore/product.asp?isbn=0201633922)

- **Advanced Programming in the UNIX Environment,
segunda edição**

Autor: W. Richard Stevens e Stephen A. Rago
Capítulo: 11 - Threads

<http://www.apuebook.com/>

